культивування на середовищі з фільтрувальним папером щодо сирінгалдазину, проте у штаму Vs-2 *P. pomaceus* за культивування на середовищі з лігносульфонатом данний показник більший. Отже, такий субстрат, як сирінгалдазин, є найбільш специфічним для штаму Vs-2 *P. pomaceus*. Штами S.hirs *S. hirsutum*, T.bif *T. biforme*, M.gig *M. giganteus* продукують ферменти, для яких є найбільш специфічним субстратом гваякол за культивуванні на середовищі з лігносульфонатом; при культивуванні на середовищі з фільтрувальним папером лакказна активність по відношенню до гваяколу була меншою. По відношенню до пірокатехину найвищі показники лакказної активності зафіксовано при культивуванні на середовищі з фільтрувальним папером у штамів S-5 *T. versicolor* та R-4 *P. pomaceus*, а за культивування на середовищі з лігносульфонатом по відношенню до пірокатехину показники лакказної активності менші. Штам M.gig *M. giganteus* проявляє високу активність по відношенню до різних субстратів: пірокатехин, гваякол, сирінгалдазин, тобто, може бути використаний для біодеградації лігнінвмісних субстратів.

СПИСОК ВИКОРИСТАНОЇ ЛІТЕРАТУРИ:

1. Varnaite R., Raudoniene V. Enzymatic Biodegradation of lignin-cellulose complex in plant origin material / R. Varnaite, V. Raudoniene, Bridziuviene D. // Materials science. – 2011. – Vol. 17, № 3 – P. 99–103.

2. Alessandra P. Induction and transcriptional regulation of laccases in fungi / P. Alessandra, P. Giardina, V. Lettera, C. Pezzella, G. Sannia, V. Faraco // Curr Genomics. -2011. - Vol. 12, No2 - P.104-112.

3. Арбузов Н.А. Изучение редуцирующих свойств штаммов грибов Trichoderma viride Pers. На биоразлагаемые полимерные материалы / Н.А. Арбузов, Т.И. Громовых// материалы Х международной найчной конференции студентов и молодых ученых [Живые системы и биологическая безопасность населения], 2012 г. – Москва, 2012. – С. 12–13.

4. Гаврилова В.П. Королева О.В. Перспективы промышленного получения специфических белков и биологических катализаторов из базидиомицетов / В.П. Гаврилова, О.В. Королева // тез. докл. и выступл. І съезд микологов России, 11–13 апреля 2002 г. – Москва, 2002.– С.294–295.

5. Симонова В.В. Методы утилизации технических лигнинов / В.В. Симонова, Т.Г. Щедрик, Б.Н. Кузнецов // Journal of Siberian federal university. – 2010. – № 4. – С. 340–354.

УДК 539.3:534.1 НЕЛИНЕЙНЫЕ ВТОРЫЕ ГАРМОНИКИ НОРМАЛЬНЫХ ВОЛН КРУЧЕНИЯ В ЦИЛИНДРЕ С ОБОБЩЕННЫМИ СМЕШАННЫМИ ГРАНИЧНЫМИ УСЛОВИЯМИ НА БОКОВОЙ ПОВЕРХНОСТИ

Д. В. Кравцов, <u>В. И. Сторожев</u>

Резюме. С использованием модели геометрически и физически нелинейного физического деформирования, основывающейся на теории конечных деформаций и выборе квадратичного упругого потенциала в форме Мурнагана, построено аналитическое решение задачи о малых нелинейных ангармонических возмущениях при распространении нормальных упругих волн кручения в изотропном цилиндре с обобщёнными смешанными граничными условиями на боковой поверхности. Проанализированы кинематические характеристики нелинейных вторых гармоник для осесимметричных крутильных волн с различными относительными длинами в цилиндре из молибдена при задании ряда значений параметра смешанных граничных условий.

Ключевые слова: упругие цилиндры, волны кручения, нелинейные вторые гармоники.

введение

Исследование малых нелинейных ангармонических эффектов при распространении волн деформаций играет важную роль для приложений в акустоэлектронике, ультраакустической дефектоскопии, сейсмоакустике и механике конструкций [5,6,9,10]. Однако ввиду сложности соответствующих задач эти эффекты с достаточной полнотой исследованы в основном для плоских и цилиндрических 270 объёмных волн [5,10]. В последнее десятилетие исследования по теории слабонелинейных упругих волн были распространены на проблемы анализа ангармонических эффектов в полях нормальных волн в упругом слое с различными типами граничных условий на плоскостях [3,4,7-9]. Проведены также исследования свойств нелинейных упругих нормальных волн в изотропных цилиндрах с закреплённой и свободной боковой поверхностью [1,2,11]. Однако проблема описания нелинейных вторых гармоник нормальных волн в цилиндрах с обобщёнными смешанными краевыми условиями, отражающими, в частности, наличие на боковой поверхности массивных покрытий или контакт этой поверхности с линейными упругими основаниями, остаётся неисследованной и рассматривается в данной работе для случая осесимметричных нормальных волн кручения.

ОСНОВНАЯ ЧАСТЬ

Рассматривается изотропный упругий цилиндр, занимающий область $V = \{0 \le r \le 1, \ 0 \le \theta \le 2\pi, \ -\infty < z < \infty\} = \{(x_1^2 + x_2^2)^{1/2} \le 1, \ -\infty < x_3 < \infty\}$ в безразмерных цилиндрических Ог θz и безразмерных прямоугольных декартовых координатах $Ox_1x_2x_3$. Описываются малые нелинейные ангармонические возмущения (нелинейные вторые гармоники), генерируемые при распространении в цилиндре осесимметричных нормальных упругих волн кручения в случае, когда на боковой поверхности, в отличие от рассмотренных ранее [1,2,11], заданы обобщенные смешанные краевые условия вида $(\sigma_{r\alpha} + \gamma_{\alpha} \cdot u_{\alpha})_{r=1} = 0$ ($\alpha = r, \theta, z$).

Используемая модель геометрически и физически нелинейного волнового деформирования [1,2,5,10,11] основывается на представлении упругого потенциала Мурнагана U с коэффициентами, выражаемыми через параметры Ламе $\lambda, \mu - и$ упругие постоянные третьего порядка l,m,n, отнесенные к нормирующему параметру $C_* = \mu$

$$U = \frac{\lambda + 2\mu}{2} E_1^2 - 2\mu E_2 + \frac{l + 2m}{3} E_1^3 - 2m E_1 E_2 + n E_3; (1)$$

$$E_1 = I_1, \quad E_2 = \frac{l}{2} (I_1^2 - I_2), \quad E_3 = \frac{l}{6} (I_1^3 - 3I_1 I_2 + 2I_3), \quad I_1 = \varepsilon_{rr} + \varepsilon_{\theta\theta} + \varepsilon_{zz}, \quad (2)$$

$$I_2 = \varepsilon_{\theta\theta} \varepsilon_{zz} - \varepsilon_{\theta z} \varepsilon_{z\theta} + \varepsilon_{zz} \varepsilon_{rr} - \varepsilon_{rz} \varepsilon_{zr} + \varepsilon_{rr} \varepsilon_{\theta\theta} - \varepsilon_{r\theta} \varepsilon_{\theta r}, \quad I_3 = \varepsilon_{rr} \varepsilon_{\theta\theta} \varepsilon_{zz} - \varepsilon_{rz} \varepsilon_{\theta\theta} \varepsilon_{zr}.$$

Компоненты безразмерного вектора волновых упругих перемещений u_r, u_{θ}, u_z полагаются отнесёнными к нормирующему параметру $u_* = \max_{\{r, \theta, z, t, \alpha\}} |\tilde{u}_{\alpha}(r, \theta, z, t)|$ с линейной размерностью. Для отношения введенных нормирующих параметров вводится обозначение $\delta = u_*/R_*$, $R_* = R$ – радиус цилиндра, и величина δ в рамках гипотезы о малости исследуемых волновых эффектов рассматривается как малый параметр $\delta << 1$. Нелинейные представления для компонентов тензора конечных деформаций в соотношениях (1) – (2) в случае описанной схемы нормирования координат и волновых упругих перемещений принимают вид

$$\begin{split} \varepsilon_{rr} &= \varepsilon_{rr}^{(1)} \delta + \varepsilon_{rr}^{(n)} \delta^{2} = \frac{\partial u_{r}}{\partial r} \delta + \left[\frac{1}{2} \left(\left(\frac{\partial u_{r}}{\partial r} \right)^{2} + \left(\frac{\partial u_{\theta}}{\partial r} \right)^{2} + \left(\frac{\partial u_{z}}{\partial r} \right)^{2} \right) \right] \delta^{2}, \\ \varepsilon_{\theta\theta} &= \varepsilon_{\theta\theta}^{(1)} \delta + \varepsilon_{\theta\theta}^{(n)} \delta^{2} = \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{\theta}}{\partial \theta} + \frac{u_{r}}{r} \right) \delta + \left[\frac{1}{2} \left(\left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{r}}{\partial \theta} + \frac{u_{\theta}}{r} \right)^{2} + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{\theta}}{\partial \theta} + \frac{u_{r}}{r} \right)^{2} + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{z}}{\partial \theta} \right)^{2} \right] \delta^{2}, \dots, (3) \\ \varepsilon_{r\theta} &= \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \delta + \varepsilon_{r\theta}^{(n)} \delta^{2} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{r}}{\partial \theta} + r \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{u_{\theta}}{r} \right) \right) \delta + \frac{1}{2} \left[\frac{\partial u_{r}}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{r}}{\partial \theta} - \frac{u_{\theta}}{r} \right) + \frac{\partial u_{\theta}}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{\theta}}{\partial \theta} + \frac{u_{r}}{r} \right) + \\ &+ \frac{\partial u_{\theta}}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial u_{\theta}}{\partial \theta} + \frac{u_{r}}{r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial u_{z}}{\partial r} \frac{\partial u_{z}}{\partial \theta} \right] \delta^{2}. \end{split}$$

271

Для отнесенных $\sigma_{\alpha\beta}^{(1)}$ к C_* нормированных компонентов несимметричного тензора нелинейных динамических напряжений Лагранжа приближенные представления, содержащие только линейные и квадратичные члены по малому параметру δ , принимают вид

$$\sigma_{\alpha\beta}(u_{\alpha}) = \sigma_{\alpha\beta}^{(1)}(u_{\alpha})\delta + \sigma_{\alpha\beta}^{(n)}(u_{\alpha})\delta^{2} \quad (\alpha,\beta=r,\theta,z),$$
(4)

а для составляющих $\sigma_{\alpha\beta}^{(l)}$, $\sigma_{\alpha\beta}^{(n)}$ соответственно справедливы выражения:

$$\begin{aligned} \sigma_{rr}^{(1)} &= \frac{2\nu}{1-2\nu} I_{1}^{(1)} + 2\varepsilon_{rr}^{(1)}, \qquad \sigma_{\theta\theta}^{(1)} = \frac{2\nu}{1-2\nu} I_{1}^{(1)} + 2\varepsilon_{\theta\theta}^{(1)}, \dots, \\ \sigma_{r\theta}^{(1)} &= 2\varepsilon_{r\theta}^{(1)}; \end{aligned} \tag{5}$$

$$\sigma_{rr}^{(n)} &= \frac{2\nu}{1-2\nu} I_{1}^{(n)} + 2\varepsilon_{rr}^{(n)} + \frac{1}{\mu} (I_{1}^{(1)})^{2} - (2\frac{m}{\mu} - \frac{n}{\mu}) I_{2}^{(n)} + (2\frac{m}{\mu} - \frac{n}{\mu}) I_{1}^{(1)} \varepsilon_{rr}^{(1)} + \\ &+ \frac{n}{\mu} (\varepsilon_{rr}^{(1)} \varepsilon_{rr}^{(1)} + \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \varepsilon_{\theta r}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{zr}^{(1)}) + \frac{\partial u_{r}^{(1)}}{\partial r} (\frac{2\nu}{1-2\nu} I_{1}^{(1)} + 2\varepsilon_{rr}^{(1)}) + 2(\frac{1\partial u_{r}^{(1)}}{r \partial \theta} - \frac{u_{\theta}^{(1)}}{r}) \varepsilon_{r\theta}^{(1)} + 2\frac{\partial u_{r}^{(1)}}{\partial z} \varepsilon_{zr}^{(1)}, \dots, \tag{6}$$

$$\sigma_{r\theta}^{(n)} &= 2\varepsilon_{r\theta}^{(n)} + (2\frac{m}{\mu} - \frac{n}{\mu}) I_{1}^{(1)} \varepsilon_{r\theta}^{(1)} + \frac{n}{\mu} (\varepsilon_{rr}^{(1)} \varepsilon_{r\theta}^{(1)} + \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \varepsilon_{\theta\theta}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)}) + 2\frac{\partial u_{r}^{(1)}}{\partial r} \varepsilon_{r\theta}^{(1)} + \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \varepsilon_{\theta\theta}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)}) + 2\frac{\partial u_{r}^{(1)}}{\partial r} \varepsilon_{r\theta}^{(1)} + \frac{1}{\rho} \varepsilon_{r\theta}^{(1)} + 2\varepsilon_{\theta\theta}^{(1)} + 2\varepsilon_{\theta\theta}^{(1)} + 2\varepsilon_{\theta\theta}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)}) + 2\frac{\partial u_{r}^{(1)}}{\partial r} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{r\theta}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{rz}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{z\theta}^{(1)} \varepsilon_{z\theta}^{(1)} + \varepsilon_{z\theta}^{(1)}$$

Волновое динамическое деформирование цилиндра описывается системой уравнений движений, имеющей вид

$$\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(r\sigma_{rr}) + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{r\theta}}{\partial\theta} + \frac{\partial\sigma_{rz}}{\partial z} - \frac{\sigma_{\theta\theta}}{r} - \delta(\rho R_*^2/c_*)\frac{\partial^2 u_r}{\partial t^2} = 0,$$

$$\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(r\sigma_{\theta r}) + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{\theta\theta}}{\partial\theta} + \frac{\partial\sigma_{\theta z}}{\partial z} + \frac{\sigma_{r\theta}}{r} - \delta(\rho R_*^2/c_*)\frac{\partial^2 u_{\theta}}{\partial t^2} = 0,$$

$$\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(r\sigma_{zr}) + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{z\theta}}{\partial\theta} + \frac{\partial\sigma_{zz}}{\partial z} - \delta(\rho R_*^2/c_*)\frac{\partial^2 u_z}{\partial t^2} = 0.$$
(7)

В рамках используемого подхода компоненты вектора упругих волновых перемещений u_{α} представляются в виде суммы $u_{\alpha} = u_{\alpha}^{(1)} + \delta u_{\alpha}^{(n)}$ ($\alpha = r, \theta, z$), включающей линейные составляющие $u_{\alpha}^{(1)}$ и нелинейные ангармонические возмущения $u_{\alpha}^{(n)}$. После введения этого представления в соотношения (4) – (6) приближенные представления для $\sigma_{\alpha\beta}(u_{\alpha})$ в виде суммы линейных и квадратичных членов по степеням δ принимают вид $\sigma_{\alpha\beta}(u_{\alpha}) = \sigma_{\alpha\beta}^{(1)}(u_{\alpha}^{(1)})\delta + \left(\sigma_{\alpha\beta}^{(1)}(u_{\alpha}^{(n)}) + \sigma_{\alpha\beta}^{(n)}(u_{\alpha}^{(1)})\right)\delta^2$ (α , $\not \models$ $r \ \theta$. При подстановке таких представлений $\sigma_{\alpha\beta}(u_{\alpha})$ в уравнения движения (7) и обобщенные смешанные граничные условия получена следующая рекуррентная последовательность краевых задач, в которой задача определения $u_{\alpha}^{(1)}$ представляет собой задачу определения спектра осесимметричных нормальных волн кручения в изотропном цилиндре с краевыми условиями вида

$$(\sigma_{r\beta}^{(l)}(u_{r}^{(l)}, u_{\theta}^{(l)}, u_{z}^{(l)}) + \gamma_{\beta} \cdot u_{\beta}^{(l)})_{r=l} = 0 \qquad (\beta = r, \theta, z),$$
(8)

а ангармонические возмущения определяются из краевой задачи

$$\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(r\sigma_{rr}^{(1)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})) + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{r\theta}^{(1)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\partial\theta} + \frac{\partial\sigma_{rz}^{(1)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\partial z} - \frac{\sigma_{\theta\theta}^{(1)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{r} + \frac{-\partial(\rho R_{*}^{2}/c_{*})\frac{\partial^{2}u_{r}^{(n)}}{\partial t^{2}} = -(\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(r\sigma_{rr}^{(n)}(u_{r}^{(1)},u_{\theta}^{(1)},u_{z}^{(1)})) + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{r\theta}^{(n)}(u_{r}^{(1)},u_{\theta}^{(1)},u_{z}^{(1)})}{\partial\theta} + \frac{-\partial\sigma_{rz}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{r} + \frac{-\partial\sigma_{rz}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{\theta\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\partial\theta} + \frac{\partial\sigma_{\thetaz}^{(1)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{\theta\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{z\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{z\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{z\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{z\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)},u_{z}^{(n)})}{\rho + \frac{1}{r}\frac{\partial\sigma_{z\theta}^{(n)}(u_{r}^{(n)},u_{\theta}^{(n)})}$$

Первый этап решения заключается в описании спектра осесимметричных свободных нормальных упругих волн крутильного типа из моды с произвольным номером *p* в изотропном круговом цилиндре с обобщенными смешанными граничными условиями на боковой поверхности. Решение задачи первого приближения имеет вид $u_{\theta} = u^{(0)}J_{1}(\beta r) exp[-i(wt-kz)]$, $u_{r} \equiv 0$, $u_{z} \equiv 0$, $\Omega = (\beta_{p}^{2} + k^{2})^{1/2}$, где $u^{(0)}$ – произвольный амплитудный коэффициент; ω,k – соответственно круговая частота и приведенное нормированное волновое число; $\Omega = (\rho \cdot \omega^{2} \cdot R_{*}^{2}/C_{*})^{1/2}$ – безразмерный приведенный частотный параметр. Спектр осесимметричных линейных упругих волн кручения в рассматриваемом цилиндре определяет дисперсионное уравнение

$$\beta \cdot J_0(\beta) - 2 \cdot J_I(\beta) + \gamma_{\theta} \cdot J_I(\beta) = 0 \tag{11}$$

При построении решения задачи нелинейного приближения с учетом структуры второго уравнения из системы неоднородных дифференциальных уравнений (9)

$$\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}(r\sigma_{\theta r}^{(1)}(u_{\theta}^{(n)})) + \frac{\partial\sigma_{\theta z}^{(1)}(u_{\theta}^{(n)})}{\partial z} + \frac{\sigma_{\theta r}^{(1)}(u_{\theta}^{(n)})}{r} - (\rho R_{*}^{2}/c_{*})\frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}}u_{\theta}^{(n)} = 0, \quad (12)$$

$$\sigma_{\theta z}^{(1)} = iku_{\theta}(r)exp[-i(wt-kz)], \quad \sigma_{r\theta}^{(1)} = (-\frac{u_{\theta}(r)}{r} + \frac{\partial u_{\theta}(r)}{\partial r})exp[-i(wt-kz)],$$

которое в данном случае является однородным, устанавливается, что компонента $u_{\theta}^{(n)}$ для второй гармоники монохроматической осесимметричной нормальной волны кручения является тождественно нулевой и анализу подлежит неоднородная краевая задача по определению компонент $u_r^{(n)} = u_r^{(0,n)}(r) exp[-2i(wt - kz)]$, $u_z^{(n)} = u_z^{(0,n)}(r) exp[-2i(wt - kz)]$ из краевой задачи вида

$$\begin{split} &\Delta_{II}^{(1)} u_{r}^{(0,n)} + \Delta_{I2}^{(1)} \frac{u_{r}^{(0,n)}}{r^{2}} + \Delta_{I3}^{(1)} \frac{(u_{r}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{I4}^{(1)} (u_{z}^{(0,n)})' + \Delta_{I5}^{(1)} (u_{r}^{(0,n)})'' = (u^{(0)})^{2} [\Delta_{I1}^{(2)} \frac{(J_{I}(\alpha r))^{2}}{r^{3}} + \Delta_{I2}^{(2)} \frac{(J_{I}(\alpha r))^{2}}{r^{3}} + \Delta_{I3}^{(2)} J_{I}(\alpha r) \frac{dJ_{I}(\alpha r)}{dr} + \Delta_{I4}^{(2)} \frac{J_{I}(\alpha r)}{r^{2}} \frac{dJ_{I}(\alpha r)}{dr} + \Delta_{I5}^{(2)} \frac{1}{r} \frac{(dJ_{I}(\alpha r))}{dr} + \Delta_{I5}^{(2)} \frac{1}{r} \frac{(dJ_{I}(\alpha r))}{dr})^{2} + \Delta_{I5}^{(2)} \frac{J_{I}(\alpha r)}{dr} \frac{d^{2} J_{I}(\alpha r)}{dr} + \Delta_{I7}^{(2)} \frac{dJ_{I}(\alpha r)}{dr} \frac{d^{2} J_{I}(\alpha r)}{dr^{2}} \frac{d^{2} J_{I}(\alpha r)}{dr} \frac{d^{2} J_{I}(\alpha r)}{dr^{2}} dr^{2} + \Delta_{I2}^{(2)} \frac{(u_{r}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{I2}^{(1)} \frac{(u_{z}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{I2}^{(1)} \frac{(u_{z}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{I5}^{(1)} (u_{z}^{(0,n)})'' = (u^{(0)})^{2} [\Delta_{2I}^{(2)} J_{I}(\alpha r)^{2} + \Delta_{I2}^{(2)} \frac{J_{I}(\alpha r)}{dr} \frac{dJ_{I}(\alpha r)}{dr} + \Delta_{I2}^{(2)} \frac{(dJ_{I}(\alpha r))}{dr} \frac{dJ_{I}(\alpha r)}{r} + \Delta_{I2}^{(2)} (u_{z}^{(0,n)})' + \Delta_{I3}^{(1)} \frac{(u_{z}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{I2}^{(2)} (u_{z}^{(0,n)})'' = (u^{(0)})^{2} [\Delta_{I1}^{(2)} J_{I}(\alpha r)^{2} + \Delta_{I3}^{(2)} \frac{J_{I}(\alpha r)}{dr} \frac{dJ_{I}(\alpha r)}{r} + \Delta_{I2}^{(2)} \frac{(dJ_{I}(\alpha r))}{r} + \Delta_{I3}^{(1)} \frac{(u_{z}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{I3}^{(1)} \frac{(u_{z}^{(0,n)})'$$

Частные решения системы дифференциальных уравнений (13) построены с использованием приема замены цилиндрических функций Бесселя первого рода соответствующими представлениями в виде абсолютно сходящихся степенных рядов по переменной *r*. Разработанный компьютерный алгоритм аналитических преобразований трансформирует полные представления правых частей исследуемых уравнений в степенные ряды.

$$\Delta_{11}^{(1)}u_{r}^{(0,n)} + \Delta_{12}^{(1)}\frac{u_{r}^{(0,n)}}{r^{2}} + \Delta_{13}^{(1)}\frac{(u_{r}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{14}^{(1)}(u_{z}^{(0,n)})' + \Delta_{15}^{(1)}(u_{r}^{(0,n)})'' = (u^{(0)})^{2}\sum_{p=1}^{\infty}\alpha_{p}r^{p},$$

$$\Delta_{21}^{(1)}u_{z}^{(0,n)} + \Delta_{22}^{(1)}\frac{u_{r}^{(0,n)}}{r} + \Delta_{23}^{(1)}(u_{r}^{(0,n)})' + \Delta_{24}^{(1)}\frac{(u_{z}^{(0,n)})'}{r} + \Delta_{25}^{(1)}(u_{z}^{(0,n)})'' = (u^{(0)})^{2}\sum_{p=1}^{\infty}\beta_{p}r^{p}, \quad (15)$$

В итоге полное решение системы дифференциальных уравнений (16) получено в виде

$$u_{r}^{(n)} = [-2A_{I}\tilde{\alpha}J_{I}(2\tilde{\alpha}r) + A_{2}i2kJ_{I}(2\tilde{\beta}r) + (u^{(0)})^{2}F_{I}(r)]exp[-2i(wt - kz)],$$

$$u_{z}^{(n)} = [A_{I}i2kJ_{0}(2\tilde{\alpha}r) - 2A_{2}\tilde{\beta}J_{0}(2\tilde{\beta}r) + (u^{(0)})^{2}F_{2}(r)]exp[-2i(wt - kz)],$$
(16)

где A_I , A_2 – произвольные постоянные коэффициенты; F_j – частные решения системы уравнений (15) в рядах $F_I(r) = \sum_{p=1}^{\infty} a_p r^p$, $F_2(r) = \sum_{p=1}^{\infty} b_p r^p$, с коэффициентами,

определяемыми из рекуррентных формул

$$a_{I} = \alpha_{I} / \Delta_{I3}^{(n)}, \quad b_{I} = \beta_{I} / \Delta_{23}^{(n)}; \quad a_{2} = \frac{\alpha_{2} - b_{I} \Delta_{I4}^{(n)}}{\Delta_{I2}^{(n)} + 2\Delta_{I3}^{(n)} + 2\Delta_{I5}^{(n)}}, \quad b_{2} = \frac{\beta_{2} - a_{I} (\Delta_{22}^{(n)} - \Delta_{24}^{(n)})}{2\Delta_{23}^{(n)} + 2\Delta_{25}^{(n)}};$$

$$a_{p+2} = \frac{\alpha_{p+2} - \Delta_{II}^{(n)} a_{p} - \Delta_{I4}^{(n)} (p+1)b_{p+1}}{\Delta_{I2}^{(n)} + \Delta_{I3}^{(n)} (p+2) + \Delta_{I5}^{(n)} (p+2)(p+1)}; \quad b_{p+2} = \frac{\beta_{p+2} - \Delta_{21}^{(n)} b_{p} - \Delta_{22}^{(n)} a_{p+1} - \Delta_{24}^{(n)} (p+1)a_{p+1}}{\Delta_{23}^{(n)} (p+2) + \Delta_{25}^{(n)} (p+2)(p+1)}$$

$$(p = \overline{I, \infty}).$$

После подстановки представлений (16) в краевые условия (14), в предположении о том, что точки ($2k, 2\Omega$) не принадлежат какой – либо из мод дисперсионного спектра линейных осесимметричных нормальных волн продольно-сдвигового типа в цилиндре с рассматриваемым типом граничных условий, определяются выражения для A_I , A_2 , вида

$$\begin{split} A_{I} &= (u^{(0)})^{2} \left(\chi_{12} F_{2}(R) - \chi_{22} F_{I}(R) \right) / (\chi_{11} \chi_{22} - \chi_{21} \chi_{12}), \\ A_{2} &= (u^{(0)})^{2} \left(\chi_{11} F_{2}(R) - \chi_{21} F_{I}(R) \right) / (\chi_{12} \chi_{21} - \chi_{11} \chi_{22}), \end{split}$$

$$\begin{split} \chi_{11} &= -2\tilde{\alpha}J_{1}(2\tilde{\alpha}r) \cdot \gamma_{r} + \frac{4k^{2}vJ_{0}(2\tilde{\alpha})}{1-2v} - \frac{4\alpha vJ_{1}(2\tilde{\alpha})}{1-2v} - 2\tilde{\alpha}^{2}(2 + \frac{2v}{1-2v})[J_{0}(2\tilde{\alpha}) - J_{2}(2\tilde{\alpha})], \\ \chi_{12} &= ikJ_{1}(2\tilde{\beta}r) \cdot \gamma_{r} + \frac{4ik\tilde{\beta}vJ_{0}(2\tilde{\beta})}{1-2v} + \frac{4ikvJ_{1}(2\tilde{\beta})}{1-2v} + 2i\beta k(2 + \frac{2v}{1-2v})[J_{0}(2\tilde{\beta}) - J_{2}(2\tilde{\beta})], \\ \chi_{21} &= ikJ_{0}(2\tilde{\alpha}r) \cdot \gamma_{z} - 6i\tilde{\alpha}kJ_{1}(2\tilde{\alpha}), \qquad \chi_{22} = -2\tilde{\beta}J_{0}(2\tilde{\beta}r) \cdot \gamma_{z} + 4\tilde{\beta}^{2}J_{1}(2\tilde{\beta}) - 2k^{2}J_{1}(2\tilde{\beta}) \end{split}$$

Полученная аналитическая форма представлений комплексных функций волновых перемещений позволяет провести анализ ряда амплитудно-частотных эффектов в нелинейных ангармонических возмущениях.

Достаточно полную информацию о кинематических свойствах нелинейных вторых гармоник дают рассчитываемые распределения нормированных амплитуд компонентов вектора волновых перемещений по радиальной координате в плоскости сечения цилиндра. В частности, распределения нормированных амплитуд компонентов вектора волновых перемещений по радиальной координате в плоскости сечения цилиндра приведены на рис.1 и рис.2 для ранее рассматривавшихся случаев анализа вторых гармоник нормальных волн кручения с относительной длиной 10 R_{*} из низших мод с ненулевой частотой затирания соответствующих дисперсионных спектров для цилиндра из молибдена с закреплённой и свободной граничной поверхностью [1,2,11], а на рис.3, рис.4 – соответственно для случаев задания на границе обобщённых смешанных граничных условий с параметрами $\{\gamma_{\theta} = 0.2, \gamma_r = 0.1, \gamma_z = 0.1\}$ и $\{$ $\gamma_{\theta} = -0.2, \ \gamma_r = -0.1, \ \gamma_z = -0.1$ }. В качестве выводов о свойствах рассчитанных распределений можно указать на то, что при $\gamma_{\theta} = 0.2$ нелинейная вторая гармоника является преимущественно продольной, а при $\gamma_{\theta} = -0.2$ - преимущественно поперечной; формы перемещений во вторых гармониках существенно отличаются от случаев закреплённой и свободной поверхностей при $\gamma_{\theta} = 0.2$; уровни нелинейных ангармонических возмущений снижаются по сравнению со случаем свободной границы, являются большими при $\gamma_{\theta} = -0.2$ и в обоих рассмотренных случаях существенно превышают соответствующие уровни для закреплённого цилиндра.





В работе в рамках апробированной модели квадратичного геометрически и динамического деформирования получено физически нелинейного численноаналитическое решение не рассматривавшейся ранее актуальной задачи анализа нелинейных вторых гармоник осесимметричных нормальных волн кручения в изотропном цилиндре с обобщёнными смешанными граничными условиями на границе. Представленные результаты обобщают полученные ранее решения для цилиндров со свободной и закреплённой боковой поверхностью. Приведены отдельные результаты анализа кинематических характеристик исследуемых волн. Результаты акустоэлектронике, исследования перспективны для использования В ультраакустической дефектоскопии,сейсмоакустике.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Елагин А.В. Влияние типа краевых условий на уровни вторых гармоник осесимметричных нормальных волн кручения в цилиндре / А.В.Елагин, В.И. Сторожев // Проблеми обчислювальної механіки і міцності конструкцій. – 2012. – Вип. 20. – С. 315–324.

2. Елагин А.В. Генерирование нелинейных вторых гармоник нормальных волн кручения в про тяженном цилиндре при разнотипных краевых условиях / А.В. Елагин, И.А. Моисеенко // Известия высших учебных заведений. Северо-Кавказский регион. Естественные науки. – 2013. – №2(174) – С. 29–32.

3. Куслива А.О. Нелінійні ефекти при розповсюдженні монохроматичних пружних SH хвиль в анізотропному шарі з гнучкими нерозтяжними покриттями граней / А. О. Куслива // Вісник Донецького національного університету. Серія А: Природничі науки. – 2008. – № 2. – С. 81–87.

4.Кусливая А.А. Нелинейные эффекты при распространении нормальных P-SV волн в слое со скользящей заделкой граней / А.А. Кусливая, В.И. Сторожев // Проблеми обчислювальної механіки і міцності конструкцій. – 2010. – Вип. 14. – С. 313 – 319.

5. Рущицкий Я.Я. О высших приближениях при анализе нелинейных цилиндрических волн в гиперупругой среде / Я.Я. Рущицкий, Я.В. Симчук // Прикладная механика. – 2007. – Т. 43, №6. – С.63–72.

6. Holzapfel G.A. Nonlinear solid mechanics. A continuum approach for engineering / G.A. Holzapfel. – Chichester: John Wiley & Sons Ltd., 2006. – 303p.

7. Kurennaya K.I. Analyses of nonlinear ultraacoustic wave properties in germanium monocrystal / K.I.

8. Kurennaja, V.I. Storozhev // J. of Computational and Applied Mechanics. – 2005. – Vol. 6, No. 1.

P. 67–82.

9. Kuslivaya A. Nonlinear anharmonic effects for normal waves in monocrystal anisotropic germanium layer with flexible not extensible coverings of sides / A. Kuslivaya, V. Storozhev // 9-th Conference on Dynamic systems theory and applications (Lodz, Poland, December 17-20, 2007). – 2007. – P.433–440.

10. Muller M.F. Characteristics of second harmonic generation of lamb waves in nonlinear elastic plates / M.F. Muller, J. Kim, J.Y. Qu, L.J. Jacobs // J. Acoust. Soc. Am. – 2010. –Vol. 127. – P. 2141–2152.

11. Rushchitsky J.J. Higher-order approximations in the analysis of nonlinear cylindrical waves in hyperelastic medium / J.J. Rushchitsky, J.V. Symchuk // Int. Appl. Mech. – 2007. – V. 43, N. 4. – P. 388–394.

12. Yelagin A.V. Nonlinear second harmonics axisymmetric waves of torsion in a cylindrical waveguide with a clamped surface / A.V. Yelagin, V.I. Storozhev // Проблеми обчислювальної механіки і міцності конструкцій. – 2010. – Вип. 14. – С. 347 – 353.

УДК 532.522:518.5 МОДЕЛЮВАННЯ ПОШИРЕННЯ ІМПУЛЬСНОГО СТРУМЕНЯ РІДИНИ В ПОВІТРІ

Я. А. Лисих, <u>М. В. Безкровна</u>

Резюме. В даній статті розглянуте гідродинамічне моделювання поширення імпульсного струменя рідини в повітрі. Встановленні критерії подібності у вигляді безрозмірних комплексів.

Ключові слова: гідродинамічне моделювання, безрозмірні комплекси, критерії динамічної подібності.

Як відомо, моделювання ґрунтується на розгляді фізично подібних явищ. Процеси будуть подібні, якщо:

1) описуються однаковими рівняннями;

2) початкові і граничні умови співпадають з точністю до постійних;

3) однойменні критерії подібності рівні.

Отримання критеріїв подібності шляхом приведення системи рівнянь і умов однозначності до безрозмірного вигляду практично може бути надійним, якщо відомо, що цих рівнянь і умов достатньо для існування однозначного та сталого рішення. [1,2]

Перші дві умови вимагають дотримання повної подібності: геометричного, кінематичного і динамічного. Тобто повинні виконуватися закони механічної подібності. Ці закони визначають умови подібності і встановлюють функціональні залежності між основними величинами, що характеризують механічно подібні потоки. Такі потоки механічно копіюють один одного.

Механічна подібність потоків передбачає геометричну, кінематичну і динамічну їх подібність.

У гідромеханіці під геометричною подібністю розуміють подібність тих поверхонь, які обмежують потоки рідин або газів незалежно від того, чи належать ці поверхні твердих тіл або є вільними поверхнями. Іншими словами, усі розміри одного потоку можуть бути отримані з подібних розмірів іншого потоку при множенні їх на постійний множник – масштаб.

Це можна записати наступним чином:

$$\frac{l_1}{l_2} = \frac{d_1}{d_2}, \quad \varphi_m = \varphi_n, \tag{1}$$

де l i d – розміри потоку (індекси 1 і 2 означають, що розмір узятий в першому і другому потоках).

Наведене рівняння може бути записано інакше

$$\left(\frac{l}{d}\right)_1 = \left(\frac{l}{d}\right)_2.$$

Кінематична подібність може бути сформульована таким чином: якщо два потоки обмежені геометрично подібними поверхнями і швидкість в їх подібних точках пропорційна, такі потоки називаються кінематично подібними.

$$\left(\frac{v}{w}\right)_1 = \left(\frac{v}{w}\right)_2,$$
(2)
277